

Co to jest IBC?

Leszek Plaskota

Uniwersytet Warszawski
Instytut Matematyki Stosowanej i Mechaniki

XXX-lecie IMSM
Warszawa, 20-22 kwietnia 2017

IBC = Information-Based Complexity

IBC zajmuje się badaniem trudności zadań obliczeniowych matematyki ciągłej.

Takie zadania *nie* mogą być rozwiązane dokładnie.

ε -złożoność zadania to minimalny koszt algorytmu rozwiązującego zadanie z dokładnością ε .

ε -złożoność zależy od:

- modelu obliczeniowego
- sposobu mierzenia błędu i kosztu algorytmu

(Pierwsza monografia Traub & Woźniakowski, 1980)

Model obliczeniowy

Operator rozwiązania: F - liniowa, G - unormowana

$$S : F \rightarrow G$$

Operator informacji (zaburzonej):

$$N : F \rightarrow 2^Y, \quad Y \subset \bigcup_{n=0}^{\infty} \mathbb{R}^n$$

$y \in Y$ jest informacją o f jeśli $y \in N(f)$

Algorytm:

$$\Phi : Y \rightarrow G$$

Aproksymacja:

$$S(f) \sim \Phi(y), \quad y \in N(f), \quad f \in F$$

Błąd i koszt algorytmu (przypadek najgorszy)

Założenie: $f \in \mathcal{F} \subseteq F$

Błąd

$$\text{err}^{\text{wor}}(\Phi, N) := \sup_{f \in \mathcal{F}} \sup_{y \in N(f)} \|S(f) - \Phi(y)\|$$

Koszt (informacyjny)

$$\text{cost}^{\text{wor}}(N) := \sup_{f \in \mathcal{F}} \sup_{y \in N(f)} \text{cost}(y)$$

ε -złożoność

$$\text{comp}^{\text{wor}}(\varepsilon) := \inf \{ \text{cost}^{\text{wor}}(N) : \exists \Phi \text{ err}^{\text{wor}}(\Phi, N) \leq \varepsilon \}$$

(przypadek średni, randomizacyjny, asymptotyczny, ...)

Aproksymacja funkcji gładkich

Przestrzeń:

$$F = H_{r,\varrho}, \quad r \geq 0, \quad 0 < \varrho \leq 1$$

$f \in H_{r,\varrho}$ w.t.w. $f \in C^r([0, 1])$ i $f^{(r)}$ hölderowsko ciągła z wykładnikiem ϱ . To jest przestrzeń Banacha jeśli

$$\|f\|_{H_{r,\varrho}} = \sum_{k=0}^r \|f^{(k)}\|_C + [f]_{H_{r,\varrho}}$$

$$[f]_{H_{r,\varrho}} = \sup_{a \leq x < y \leq b} \frac{|f^{(r)}(x) - f^{(r)}(y)|}{|x - y|^\varrho} < +\infty$$

Zadanie:

$$\text{App} : H_{r,\varrho} \hookrightarrow L^p(0, 1), \quad 1 \leq p \leq +\infty$$

$$\mathcal{F} = \mathcal{H}_{r,\varrho} = \{f \in H_{r,\varrho} : \|f\|_{H_{r,\varrho}} \leq 1\}$$

Informacja (adaptacyjna): $N : H_{r,\varrho} \rightarrow 2^Y$

$$\begin{aligned}y_1 &= f(x_1) + e_1, & |e_1| &\leq \delta_1 \\y_2 &= f(x_2(y_1)) + e_2, & |e_2| &\leq \delta_2(y_1) \\ \dots & & \dots & \\y_i &= f(x_i(y_1, y_2, \dots, y_{i-1})) + e_i, & |e_i| &\leq \delta_i(y_1, y_2, \dots, y_{i-1}) \\ \dots & & \dots & \end{aligned}$$

Kryterium kończenia: $y = (y_1, y_2, \dots, y_n) \in Y$

$$\text{cost}(y) = \sum_{i=1}^{n(y)} c(\delta_i(y_1, \dots, y_{i-1}))$$

gdzie $c(\delta)$ to koszt uzyskania $f(x)$ z błędem δ

Aproksymacja:

$$f \sim \Phi(y) = \sum_{i=1}^{n(y)} a_i(y) \phi_i, \quad \phi_i \in L^p(0,1)$$

Twierdzenie 1

$$\text{comp}^{\text{wor}}(\varepsilon; \mathcal{H}_{r,\varrho}) \asymp c(\varepsilon) \left(\frac{1}{\varepsilon}\right)^{1/(r+\varrho)}$$

Optymalna aproksymacja Φ^* to interpolacja kawałkami wielomianowa stopnia r oparta na siatce równomiernej i informacji z błędem ε .

- adaptacja nie pomaga
- Φ^* zależy liniowo od y

Przestrzeń $F_{r,\varrho}$:

$f \in F_{r,\varrho}$ jeśli istnieją $s_f \in [0, 1)$ i $g_f \in H_{r,\varrho}$ takie, że

$$f(\ell + s_f + x) = g_f(x) \quad \text{dla} \quad \ell = 0, \pm 1, \pm 2, \dots \quad x \in [0, 1)$$

Skoki nieciągłości:

$$\Delta_f^{(j)} = f^{(j)}(s_f^+) - f^{(j)}(s_f^-) = g_f^{(j)}(0) - g_f^{(j)}(1), \quad 0 \leq j \leq r$$

Zakładamy, że s_f i $\Delta_f^{(j)}$ są nieznane

Niech

$$\mathcal{F}_{r,\varrho} = \{ f \in F_{r,\varrho} : [gf]_{H_{r,\varrho}} \leq 1 \}$$

Jeśli $r \geq 1$ to

$$\text{comp}^{\text{wor}}(\varepsilon, \mathcal{F}_{r,\varrho}) = +\infty$$

“Ciekawe” klasy:

$$\mathcal{F}_{r,\varrho}^D = \{ f \in F_{r,\varrho} : [gf]_{H_{r,\varrho}} \leq 1, |\Delta_f^{(0)}| \leq 1 \}$$

$$\mathcal{F}_{r,\varrho}^C = \{ f \in F_{r,\varrho} : [gf]_{H_{r,\varrho}} \leq 1, \Delta_f^{(0)} = 0 \} = \mathcal{F}_{r,\varrho}^D \cap \mathcal{C}$$

Theorem 2

$$\begin{aligned} \text{comp}^{\text{wor}}(\varepsilon; \mathcal{F}_{r,\varrho}^D) &= +\infty & p &= +\infty \\ \text{comp}^{\text{wor}}(\varepsilon; \mathcal{F}_{r,\varrho}^D) &\asymp c(\varepsilon) \left(\frac{1}{\varepsilon}\right)^{1/(r+\varrho)} & 1 \leq p < \infty, \\ \text{comp}^{\text{wor}}(\varepsilon; \mathcal{F}_{r,\varrho}^C) &\asymp c(\varepsilon) \left(\frac{1}{\varepsilon}\right)^{1/(r+\varrho)} & 1 \leq p \leq +\infty \end{aligned}$$

Uwaga. Optymalna aproksymacja używa około $\log(1/\varepsilon)$ punktów adaptacyjnych w klasie $\mathcal{F}_{r,\varrho}^D$, oraz $\max(0, r - 1)$ punktów adaptacyjnych w klasie $\mathcal{F}_{r,\varrho}^C$

Informacja z szumem gaussowskim

Informacja:

$$\begin{aligned}y_1 &= f(x_1) + e_1, & e_1 &\sim \mathcal{N}(0, \sigma_1^2) \\y_2 &= f(x_2(y_1)) + e_2, & e_2 &\sim \mathcal{N}(0, \sigma_2^2(y_1)) \\ \dots & & \dots & \\y_i &= f(x_i(y_1, y_2, \dots, y_{i-1})) + e_i, & e_i &\sim \mathcal{N}(0, \sigma_i^2(y_1, y_2, \dots, y_{i-1}))\end{aligned}$$

$\Pi = \{\pi_f\}_{f \in F}$, gdzie π_f to rozkład informacji y dla f

Koszt:

$$\text{cost}^{\text{stat}}(\Pi) := \sup_{f \in F} \int_Y \text{cost}(y) \pi_f(dy)$$

Błąd:

$$\text{err}^{\text{stat}}(\Phi, \Pi) := \left(\sup_{f \in F} \int_Y \|f - \Phi(y)\|_{L^p}^p \pi_f(dy) \right)^{1/p}$$

$$(1 \leq p < +\infty)$$

Dla funkcji gładkich:

Twierdzenie 3

$$\text{comp}^{\text{stat}}(\varepsilon; \mathcal{H}_{r,\varrho}) \asymp \left(\frac{1}{\varepsilon}\right)^{2+1/(r+\varrho)}$$

- adaptacja nie pomaga
- informacja musi być odpowiednio “wygładzona”

Dla funkcji kawałkami gładkich:

Hipoteza

$$\text{comp}^{\text{stat}}(\varepsilon; \mathcal{F}_{r,\varrho}^D) \asymp \left(\frac{1}{\varepsilon}\right)^{2+1/(r+\varrho)}$$

DZIĘKUJĘ ZA UWAGĘ